

บทสรุปการประดิษฐ์

- เครื่องเก็บเกี่ยวอ้อยรวมถึงตัวรับรู้ภาพที่ถูกลำแสงตำแหน่งเพื่อจับภาพของภาคตัดขวางการตัดของ
ต้นอ้อยหลังจากการเอาออกของส่วนใบด้านบนโดยเครื่องตัดด้านบน เครื่องควบคุมสามารถทำงานได้
เพื่อวิเคราะห์ภาพของภาคตัดขวางการตัดของต้นอ้อย และกำหนดตำแหน่งของภาคตัดขวางการตัด
5 ของต้นอ้อยสัมพันธ์กับข้อต่ออ่อนของต้นอ้อยจากภาพโดยเทียบกับการระบุของส่วนใบแยกจากกัน
ใดๆ ในภาพ จากนั้นเครื่องควบคุมอาจควบคุมอุปกรณ์กระตุ้นการทำงานเครื่องตัดยอดเพื่อปรับ
ความสูงการตัดของเครื่องตัดด้านบนสัมพันธ์กับผิวหน้าพื้น โดยเทียบกับตำแหน่งของภาคตัดขวาง
การตัดของต้นอ้อยสัมพันธ์กับข้อต่ออ่อนของต้นอ้อย